

Versuche für das Masterlabor Mechatronik II

WS 2018/2019

Federführung: imes

Block	Nr.	Institut	Fakultät	Versuchsbenennung	Ansprechpartner
A	1	IFW	FM	Vorschubachsen in Werkzeugmaschinen (VAW)	Björn-Holger Rahner
	2	IMS	ET+INF	Grundlagen des HW-Entwurfs für FPGAs I (FPGA I)	Moritz Weißbrich
	3	imes	FM	Zustandsschätzer am Kfz (KFZ)	Eduard Popp
	4	IFW	FM	Zustandsregelung eines Torquemotors (TQM)	Heiko Blech
B	1	GEM	ET+INF	Druck- und Kraftmessung (DMS)	Christian Siebauer
	2	IPI	FBG	3D Datenerfassung aus Bildern (DAB)	Manfred Wiggenhagen
	3	IDS	FM	Schwebende Kugel (KUG)	Michael Weinstein
	4	imes	FM	Kugel-Platte-System (KPS)	Eduard Popp
C	1	IDS	FM	Schwingungsdämpfung mittels beschalteter Piezoelemente (Piezo)	Gabriel Ertz
	2	IMS	ET+INF	Grundlagen des HW-Entwurfs für FPGAs II (FPGA II)	Moritz Weißbrich
	3	IAL	ET+INF	Schrittmotorversuch (SM)	Marc England
	4	ITA	FM	Steuerung eines Regalbediengeräts mit Hilfe einer SPS (SPS)	Simon Gottwald
D	1	IRT	ET+INF	Einführung in App-basierte Programmierung moderner Robotiksysteme (APR)	Marvin Becker
	2	IRT	ET+INF	CAD-Modellierung und 3D-Druck für Greiferanwendungen in der Robotik (RPR)	Marvin Becker
	3	IRT	ET+INF	Einführung in das Robot Operating System (ROS)	Marvin Becker
	4	IRT	ET+INF	App-Entwicklung für komplexe Anwendungen mit modernen Robotiksystemen (AAR)	Marvin Becker